



JOÃO CARLOS MENDES CARVALHO
RICARDO CURY IBRAHIM
TARCISIO ANTONIO HESS COELHO

MECANISMOS, MÁQUINAS E ROBÔS

*Uma abordagem unificada
para análise e síntese*

ELSEVIER

Material
na WEB

www.elsevier.com

Resumo de Mecanismos, Máquinas e Robôs

O objetivo deste livro-texto é apresentar uma metodologia de análise e projeto de mecanismos, entendidos como um tipo especial de estrutura mecânica, empregados nas mais diversas máquinas, robôs, equipamentos industriais e veículos automotores.

Fundamentalmente, serão abordados métodos estruturados e sistemáticos para análise cinemática e dinâmica de mecanismos planos e tridimensionais, além da síntese topológica e dimensional destes mecanismos. Ao utilizar esta metodologia, o leitor será capaz de desenvolver seus próprios modelos, sejam eles matemáticos, computacionais, ou através de aplicativos comerciais, tendo em vista a simulação destes sistemas mecânicos e verificação da conformidade do seu comportamento cinemático e dinâmico com as especificações de projeto.

[Acesse aqui a versão completa deste livro](#)